

Geodäsie und Geoinformatik (M. Sc.), Vertiefung "Navigation und Umweltrobotik"(NuUR)

Im Wahlpflichtbereich wird ca. die Hälfte der Module auf Deutsch, die andere Hälfte auf Englisch angeboten. Sie wählen daraus 5 Module.

**Studienverlauf mit einem Bachelor in Geodäsie
bei Beginn im Sommersemester**

SoSe	WiSe	SoSe	WiSe
 Image Analysis 5 LP	 Projektseminar 2 6 LP	 Projektseminar 1 Hauptseminar 8 LP	 Masterarbeit 30 LP
 Robotik II 5 LP	 Photogrammetric Computer Vision 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	
 Recursive State Estimation for dynamic Systems 5 LP	 Laserscanning 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	
 Geosensornetze 5 LP	 SLAM and Pathplanning 5 LP	 Studium Generale 11 LP	
 Wahlpflicht 5 LP	 Inertialnavigation 5 LP		
 Wahlpflicht 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP		
30 LP	31 LP	29 LP	30 LP

bei Beginn im Wintersemester

WiSe	SoSe	WiSe	SoSe
 Photogrammetric Computer Vision 5 LP	 Projektseminar 2 6 LP	 Projektseminar 1 Hauptseminar 8 LP	 Masterarbeit 30 LP
 Laserscanning 5 LP	 Image Analysis 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	
 SLAM and Pathplanning 5 LP	 Robotik II 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	
 Inertialnavigation 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	 Studium Generale 11 LP	
 Wahlpflicht 5 LP	 Recursive State Estimation for dynamic Systems 5 LP		
 Wahlpflicht 5 LP	 Geosensornetze 5 LP		
30 LP	31 LP	29 LP	30 LP

Geodäsie und Geoinformatik (M. Sc.), Vertiefung "Navigation und Umweltrobotik"(NuUR)

Im Wahlpflichtbereich wird ca. die Hälfte der Module auf Deutsch, die andere Hälfte auf Englisch angeboten. Sie wählen daraus 2 Module.

Studienverlauf mit einem Bachelor in einer anderen Ingenieurwissenschaft / Informatik bei Beginn im Sommersemester

SoSe	WiSe	SoSe	WiSe
 Image Analysis 5 LP	 Projektseminar 2 6 LP	 Projektseminar 1 Hauptseminar 8 LP	 Masterarbeit 30 LP
 Robotik II 5 LP	 Photogrammetric Computer Vision 5 LP	 Recursive State Estimation for dynamic Systems 5 LP	
 Grundlagen GNSS und Navigation 5 LP	 Laserscanning 5 LP	 Geosensornetze 5 LP	
 Wahlpflicht 5 LP	 Schätz- und Optimierungsverfahren 5 LP	 Studium Generale 11 LP	
 Wahlpflicht 5 LP	 SLAM and Pathplanning 5 LP		
 Erweiterte Bereiche der Geodäsie 5 LP	 Inertialnavigation 5 LP		
30 LP	31 LP	29 LP	30 LP

bei Beginn im Wintersemester

WiSe	SoSe	WiSe	SoSe
 Wahlpflicht 5 LP	 Projektseminar 2 6 LP	 Projektseminar 1 Hauptseminar 8 LP	 Masterarbeit 30 LP
 Image Analysis 5 LP	 Robotik II 5 LP	 Wahlpflicht 5 LP	
 Laserscanning 5 LP	 Recursive State Estimation for dynamic Systems 5 LP	 Photogrammetric Computer Vision 5 LP	
 Schätz- und Optimierungsverfahren 5 LP	 Grundlagen GNSS und Navigation 5 LP	 Studium Generale 11 LP	
 SLAM and Pathplanning 5 LP	 Geosensornetze 5 LP		
 Inertialnavigation 5 LP	 Erweiterte Bereiche der Geodäsie 5 LP		
30 LP	31 LP	29 LP	30 LP