

## Vorlesungsplan GuG WS 2023/24 - Vertiefung Navigation und Umweltrobotik

		Sem.	8			9			10			11			12			13			14			15			16			17			18
			15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45	15	30	45				
M o	NuUR	1							Schätz- und Optimierungsverf. Ü1 Jan Hartmann A260										Inertialnavigation V2 Schön A260			Image analysis II V1/Ü1 Rottensteiner / Kanyamah. A255											
		2							Schätz- und Optimierungsverf. Ü1 Jan Hartmann A260										Inertialnavigation V2 Schön A260			Image analysis II V1/Ü1 Rottensteiner / Kanyamah. A255											
		3							Schätz- und Optimierungsverf. Ü1 Jan Hartmann A260										Inertialnavigation V2 Schön A260			Image analysis II V1/Ü1 Rottensteiner / Kanyamah. A255											
D i	NuUR	1							Photogr. Computer Vision V2 Heipke A255				Laserscanning-Mod./Interpretation V2 Brenner V105							Schätz- und Optimierungsverf. V2 Neumann V404													
		2							Photogr. Computer Vision V2 Heipke A255				Laserscanning-Mod./Interpretation V2 Brenner V105							Schätz- und Optimierungsverf. V2 Neumann V404													
		3							Photogr. Computer Vision V2 Heipke A255				Laserscanning-Mod./Interpretation V2 Brenner V105							Schätz- und Optimierungsverf. V2 Neumann V404													
M i	NuUR	1							Image analysis II V2 Rottensteiner/Kanyamah. A104				Inertialnavigation Ü2 Schön / Weddig V404																				
		2							Image analysis II V2 Rottensteiner/Kanyamah. A104				Inertialnavigation Ü2 Schön / Weddig V404				Projektseminar II SE 4 GIH (A260), IFE (V404) - IPI (V105) - IKG (GIS-Labor)																
		3							Image analysis II V2 Rottensteiner/Kanyamah. A104				Inertialnavigation Ü2 Schön / Weddig V404				Projektseminar II SE 4 GIH (A260), IFE (V404) - IPI (V105) - IKG (GIS-Labor)																
D o	NuUR	1							Photogr. Computer Vision Ü1 Heipke (3416)HBA																								
		2							Photogr. Computer Vision Ü1 Heipke (3416)HBA																								
		3							Photogr. Computer Vision Ü1 Heipke (3416)HBA																								
F r	NuUR	1																SLAM and P.P. (WP) V2/Ü1 Brenner online		Laserscanning Ü1 Schim. GIS-Labor													
		2													SLAM and P.P. (WP) V2/Ü1 Brenner online		Laserscanning Ü1 Schim. GIS-Labor																
		3													SLAM and P.P. (WP) V2/Ü1 Brenner online		Laserscanning Ü1 Schim. GIS-Labor																

Bei externen Veranstaltungen bitte immer auf die Aushänge der jeweiligen Fachrichtung achten!

<http://www.gug.uni-hannover.de>