

**Programm für die Erstsemestereinführung Master Navigation und Umweltrobotik
Fachrichtung Geodäsie und Geoinformatik**

Änderungen vorbehalten!

02.04.2019

Termin	Ort (Straße, Gebäude, Raum)	Veranstaltung
Montag, 08.04.2019		
10:00 - 11:00	Nienburger Straße 1 (3101), Geodätisches Institut Raum A255	Begrüßung durch das Studiendekanat für die Studierenden der Masterstudiengänge Geodäsie und Geoinformatik und Navigation und Umweltrobotik Begrüßung durch die Fachschaft
11:15 - 12:30	Nienburger Straße 1 (3101), Geodätisches Institut Eckeingang	Führung durch die Universität in kleinen Gruppen, betreut durch die Fachschaft
12:30 - 13:45	Mensa, Callinstraße (3110)	Treffen mit der Fachschaft, gemeinsames Mittagessen
14:00 - 14:50	Nienburger Straße 1 (3101), Geodätisches Institut A260	Informationsveranstaltung zum Ablauf und zur Organisation des Masterstudiengangs Navigation und Umweltrobotik , Studiengangskoordination
15:00 - 16:30	Welfengarten 1 (1101), Raum F102	Vorlesung Robotik II

Dienstag, 09.04.2019		
14:00 –Gruppe 1	Nienburger Straße 1 (3101), Geodätisches Institut	Einführung in den CAD-Pool
14:30 –Gruppe 2	CAD-Pool	(Lukas Jäntsch)
14:00 - 15:30	Nienburger Straße 1 (3101), Geodätisches Institut Raum A260	Vorlesung Filterung im Zustandsraum

Mittwoch, 10.04.2019		
09:15 - 10:00	Welfengarten 1 (1101), Raum E214	Vorlesung Regelungstechnik I
10:30 - 12:00	Appelstraße 4 (3703), Raum 023	Vorlesung Künstliche Intelligenz
15:00 - 16:30	Appelstraße 9a (3408) Raum MZ1 -220	Vorlesung Rechnernetze

Donnerstag, 11.04.2019		
8:45 - 10:15	Schneiderberg 50 (3109), Raum V404	Vorlesung Positionierung und Navigation
10:30 - 12:00	Appelstraße 11+11a (3403), Raum A003	Vorlesung Robotik I

Rückfragen an das Studiendekanat, info@gug.uni-hannover.de

oder an die Fachschaft: info@hannover-uni.de

www.gug.uni-hannover.de